

Asmech 引入 myCobot Pro 630, 开放接口进入小产线

中国高技术产业发展促进会新质生产力工作委员会

博雅云创 & 中科创新驱动

2026 年 10 月 8 日

摘要

今天的五条消息分别涉及小型机械臂、工业以太网接入、机器人产能规划、道路场景测试和流程仿真软件。日本自动化服务商 Asmech 开始销售 myCobot Pro 630 协作机械臂，面向小负载、需要开放软件接口的工位；Phoenix Contact 推出面向 PLC 与继电器系统的以太网 I/O 网关，把分散的现场信号接入主流工业以太网。Faraday Future 提出在美国建设机器人制造设施的计划；杭州 DEEP Robotics 测试人形机器人交通引导，检验室外环境的交互与安全边界；工业软件厂商 Aegis/Simio 在 10 月 7 日的技术演示中介绍了面向流程仿真与生产计划的 MCP 交互。硬件能否接入、通信是否可靠、仿真结果能否核验，以及后续工程交付，是这些进展共同指向的落地问题。

Contents

一、Asmech 引入 myCobot Pro 630：协作机器人向低成本、开放接口的小产线扩展	3
二、Phoenix Contact 推出工业以太网 I/O 网关：工业智能最底层仍是“把现场连起来”	3
三、Faraday Future 提出美国机器人生产设施计划：跨界企业试图复用汽车产业链	4
四、DEEP Robotics 进行交通引导实地测试：具身智能从展厅走向不可控公共环境	4

五、Simio 展示 MCP 接入流程仿真：工业软件 Agent 开始靠近	
工程实验闭环	5
趋势观察	5
参考资料	5

一、Asmech 引入 myCobot Pro 630：协作机器人向低成本、开放接口的小产线扩展

日本自动化企业 Asmech 于 10 月 7 日宣布开始销售 myCobot Pro 630 协作机械臂。公开产品信息显示，这款六轴机械臂的工作半径约 630 毫米，额定负载约 2 千克，重复定位精度约 ± 0.1 毫米；开发方式包括 Python、ROS，也支持多种通信接口。参数算不上极端，但对于科研、教学设备，以及中小工厂的抓取、搬运和工序验证工位，更值得看的是能否方便地接入现场。

现场调试成本高于硬件价格本身，是工业机器人推广的一道门槛。如果相机、夹具、传感器和 MES 接口能通过统一开发环境与小型机械臂连接，系统集成商就更容易把实验台上的方案迁到生产工位。这仍是集成前景，不是所有工况下的实测结论。采购时还须核对防护等级、连续工作寿命、安全认证和售后能力；厂商参数不能替代这些验证。

二、Phoenix Contact 推出工业以太网 I/O 网关：工业智能最底层仍是“把现场连起来”

Control Global 近期披露，Phoenix Contact 推出面向 PLC 和继电器应用的 Ethernet Gateway，能把现场 I/O 信号映射到 EtherNet/IP、PROFINET、Modbus/TCP 等工业网络，配置最高支持 56 路 I/O。它不是通常所说的 AI 设备，却能补上现场数据接入的一环：不少老旧继电器、执行器和现场接点仍未进入标准化数据链，预测维护、数字孪生或 Agent 因而难以稳定读取设备状态。

网关让企业可以分阶段改造，不必一次性替换 PLC、传感器和控制器。对中小工厂，它还可能减少布线、接口开发和停机成本，让边缘计算平台拿到更完整的设备事件数据。不过，数据接进来还不够：时间戳、设

备状态记录和网络稳定性，都会影响工业 AI 算法的输入。现场数据若未规范接入，大模型给出的操作建议也难以采纳。这款产品的资料是 10 月 6 日前后公开消息的延续。

三、Faraday Future 提出美国机器人生产设施计划：跨界企业试图复用汽车产业链

Faraday Future 于 10 月 7 日介绍机器人业务扩张计划，提出在美国推进机器人组装和制造设施，并将人形、四足机器人纳入产品路线。公司希望把汽车业务中的供应链、结构设计、系统集成和测试能力用到机器人上。

目前说的是规划，**不是已建成投产的工厂**；建设时间表和交付能力仍待核验。汽车和机器人产品共享执行器、电池、传感器、控制板以及部分质量体系，但机器人在人机接触安全、场景泛化和持续学习方面有不同要求。跨界尝试最终要看稳定出货、客户现场作业时间和长期维修成本，不能只看发布会上的产品概念。

四、DEEP Robotics 进行交通引导实地测试：具身智能从展厅走向不可控公共环境

10 月 7 日的行业报道显示，杭州 DEEP Robotics 开展人形机器人交通引导实地测试，尝试在真实道路和人员流动环境中执行指引、交互任务。室外的光照、雨水、路面、行人行为和通信条件都可能变化；相较于封闭工厂里的固定机械臂，机器人的感知、移动和动作边界更难控制。

实地测试不等于“机器人已经替代交警”。它可以用来积累交互数据，检验人机协同、紧急停止、远程接管和运营责任如何落实。判断 Physical AI 能否提供可靠服务，除了任务完成率，还要统计误动作率、故障恢复时间和安全事件。工厂巡检、园区物流机器人今后也需要这样的现场级验

证。

五、Simio 展示 MCP 接入流程仿真：工业软件 Agent 开始靠近工程实验闭环

Aegis Software 此前公布了 Simio 流程仿真与生产计划的 AI 交互能力，并安排在 10 月 7 日作专题演示。新方案支持 Agent 通过 MCP 调用仿真环境，以自然语言提出建模、排查、实验和排产分析需求，而不只是生成咨询文字。核心功能在 9 月已经公布，10 月 7 日的新进展是面向用户的技术演示，两者不能混为一次发布。

一条可执行的工业 AI 建议，先要放进仿真环境检验产能、瓶颈、在制品和资源约束，再由工程师确认。语言模型本身不能可靠地完成离散事件仿真：Agent 负责组织问题，Simio 等专业求解器负责计算，MES 或计划系统保留最终审批和生产执行权。相比直接追求通用工业大模型，这种“Agent+ 专业工业软件”的分工可能更快进入实际工程流程。

趋势观察

这五条消息没有围绕一个更大的“工业模型”展开。它们分别在处理机器人硬件开放性、现场 I/O 连接、实地测试和仿真工具接口，也提醒我们区分产能规划与真实交付。下一阶段的工厂 AI 交付，验收时需要一起看设备级数据质量、仿真可验证性、权限控制、人工确认和长期运维成本。

参考资料

1. ASCII.jp / Asmech | 《次世代型協働ロボットアーム販売開始のお知らせ》 | 2026-10-07 | 用途：核验 myCobot Pro 630 发布、工作半径与软件接口。

<https://ascii.jp/elem/000/004/440/4440847/>

2. **RobotStart** | myCobot Pro 630 工业协作机器人发布报道 | 2026-10-07 | 用途: 补充小型协作机器人适用场景与现场集成方向。
<https://robotstart.info/article/2026/10/07/382495.html>
3. **Control Global / Phoenix Contact** | 《Ethernet gateway simplifies I/O path from relay and PLC》 | 2026-10-06 | 用途: 核验工业以太网网关、通信协议和 I/O 能力。
<https://www.controlglobal.com/network/i-o-systems/product/55409223/phoenix-contact-ethernet-gateway-simplifies-i-o-path-from-relay-and-plc>
4. **Robotics & Automation News** | 《Faraday Future plans US robot factory as it expands beyond electric vehicles》 | 2026-10-07 | 用途: 核验机器人制造设施规划, 并区分规划与已投产。
<https://roboticsandautomationnews.com/2026/10/07/faraday-future-plans-us-robot-factory-as-it-expands-beyond-electric-vehicles/105658/>
5. **RobotToday** | 《DEEP Robotics Conducts Field Test of Humanoid Robots as New Traffic Guides in Hangzhou》 | 2026-10-07 | 用途: 核验公共环境具身机器人实地测试。
<https://robottoday.com/industry-briefing/deep-robotics-conducts-field-test-of-humanoid-robots-as-new-traffic-guides-in-hangzhou/15096>
6. **Aegis Software / Business Wire** | 《Aegis Software Introduces AI-Powered Interaction for Process Simulation and Planning in Simio》 | 2026-09-23; 技术演示 2026-10-07 | 用途: 背景与当天演示, 核验 MCP

和流程仿真能力。

<https://www.businesswire.com/news/home/20260923215954/en/>

7. **Control Global** | 工业自动化产品与软件栏目 | 2026-10-07 检索 |

用途：长尾企业技术背景，比较边缘 I/O 与现场应用。

<https://www.controlglobal.com/network/i-o-systems>

联系我们，请扫描二维码



新质生产力工作委员会
官方公众号



工业智能算网
gyznsw.cn

新质生产力工作委员会：

中国高技术产业发展促进会新质生产力工作委员会，专注于推动工业人工智能、智能制造、数字化转型等前沿技术发展，为企业提供政策解读、技术咨询和产业对接服务。

工业智能算网：

专注于工业人工智能、新质生产力、工业软件 CAE、智能制造等前沿技术。提供每日动态分析、技术趋势解读、解决方案分享，推动工业智能化转型。

网站地址：<https://gyznsw.cn>